MATLAB对于二维相机的矫正或者相机标定提供了完整的解决方案，用户再也不需要写复杂的MATLAB图像处理程序来计算相机的intrinsic和extrinsic参数。作为用户来说，你的任务只是使用标准的矫正模版（calibration template)来照相，然后把这些图片提供给MATLAB相机矫正工具即可。 下面我来用MATLAB2013b展示一下如何进行MATLAB相机矫正、相机标定：

第一步：命令行输入cameraCalibrator打开MATLAB相机标定工具箱。